

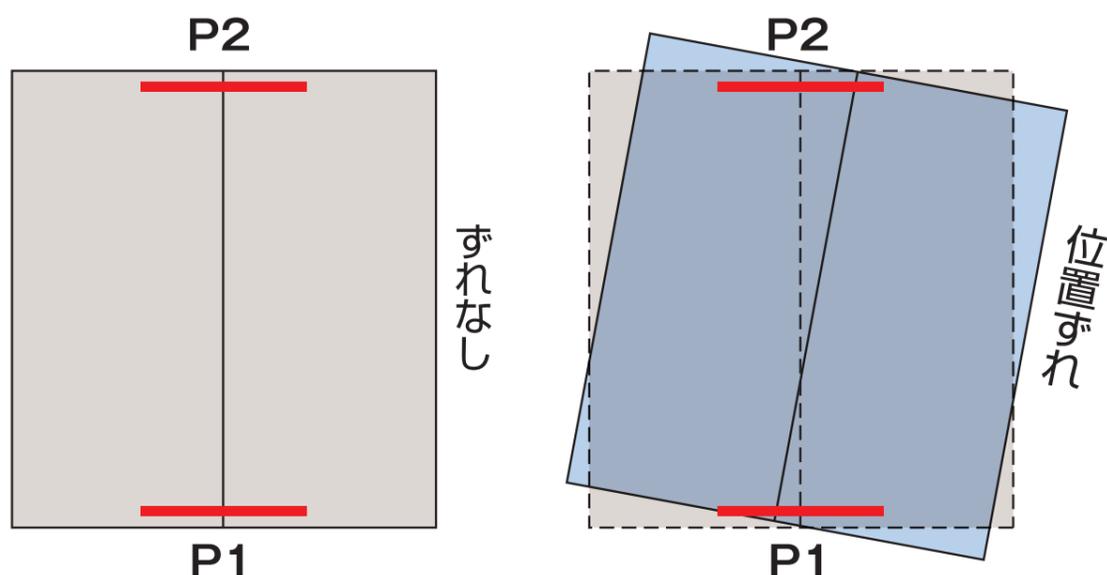
SERVO-ROBOT×YASKAWA 3Dロボットビジョンシステム

概要

- 狙い位置を逃さない高品質レーザー溶接を提供します



ワークセットや熱歪による位置ずれをセンサーで検出・ロボットで狙い位置を補正



開始点P1と終了点P2を検出
(マスター教示)

P1、P2の位置ずれを検出し
狙い位置を補正

システム構成



・MOTOEYE-TL (安川電機製) をインストール

・サーボロボシステム用HMI (サーボロボ製) をインストール : パラメータ設定、モニタリング用に使用 (パラメータ設定後は取り外し可)